# ДМИТРИЕВ РОМАН СЕРГЕЕВИЧ

# ПОВЫШЕНИЕ ЭФФЕКТИВНОСТИ ПОГРУЗЧИКА САХАРНОЙ СВЕКЛЫ ПУТЕМ ОБОСНОВАНИЯ ПАРАМЕТРОВ КУЛАЧКОВО-ПЛАНЧАТОГО ПИТАТЕЛЯ

Специальность 05.20.01 — Технологии и средства механизации сельского хозяйства

### АВТОРЕФЕРАТ

диссертации на соискание ученой степени кандидата технических наук

Работа выполнена в Федеральном государственном бюджетном образовательном учреждении высшего образования «Саратовский государственный аграрный университет имени Н.И. Вавилова».

Научный руководитель: Хакимзянов Рустам Рафитович,

доктор технических наук, доцент

Официальные оппоненты: Мартынов Владимир Михайлович,

доктор технических наук, доцент ФГБОУ ВО «Башкирский ГАУ», профессор кафедры «Безопасность жизнедеятельности и

технологическое оборудование»

Кузнецов Павел Николаевич,

кандидат технических наук, ФГБОУ ВО «Мичуринский ГАУ», доцент кафедры «Стандартизация, метрология и технический

сервис»

Ведущая организация: ФГБОУ ВО «Пензенская государственная

сельскохозяйственная академия»

Защита диссертации состоится «26» декабря 2016 г. в 10.00 на заседании совета по защите докторских и кандидатских диссертаций Д 220.061.03 на базе Федерального государственного бюджетного образовательного учреждения высшего образования «Саратовский государственный аграрный университет имени Н.И. Вавилова» по адресу: 410056, г. Саратов, ул. Советская д. 60, ауд. 325 им. А.В. Дружкина.

С диссертацией можно ознакомиться в библиотеке ФГБОУ ВО «Саратовский государственный аграрный университет имени Н.И. Вавилова» и на сайте www.sgau.ru

Отзывы направлять ученому секретарю диссертационного совета по адресу: 410012, г. Саратов, Театральная пл., 1.

E-mail: chekmarev.v@yandex.ru

Автореферат разослан «\_\_\_\_» \_\_\_\_\_2016 г.

Ученый секретарь диссертационного совета

Чекмарев Василий Васильевич

# ОБЩАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА РАБОТЫ

**Актуальность темы исследования.** Сахарная свекла является важнейшей сырьевой культурой для производства сахара. Потребление сахара в России к настоящему времени составляет 39,0–40,0 кг на человека в год. На территории России переработку сахарной свеклы осуществляют 30 сахарных заводов.

Одной из проблем, с которыми приходится сталкиваться при производстве сахара это малая пропускная способность сахарных заводов и отсутствие у производителя достаточного количества транспортных средств, способных обеспечить прямую доставку сахарной свеклы от уборочного комбайна к перерабатывающему пункту или заводу. Поэтому, на заводах и на местах уборки, организуются временные склады хранения — кагаты. Для погрузки сахарной свеклы из временных хранилищ в транспортные средства используются погрузчики непрерывного действия.

Современные импортные погрузчики, обладают высокой производительностью, но вместе с тем являются дорогостоящими и требуют больших затрат на техническое обслуживание. Отечественные погрузчики непрерывного действия не уступают по производительности своим зарубежным аналогам, но технологические процессы захвата и транспортирования груза у этих машин, обладают высокой энергоемкостью. Так, энергоемкость захвата и транспортирования сахарной свеклы питателем, в наиболее распространенном свеклопогрузчике СПС-4,2, составляет 223 Дж/кг или 39% от общей энергоемкости (570 Дж/кг) погрузчика. Поэтому задача исследования взаимодействия рабочих органов с сахарной свеклой, с целью снижения энергоемкости, является актуальной.

Диссертационная работа выполнена в соответствии с Постановлением Правительства Российской Федерации № 717 от 14 июля 2012 г. «О Государственной программе развития сельского хозяйства и регулирования рынков сельскохозяйственной продукции, сырья и продовольствия на 2013—2020 годы».

**Степень разработанности темы.** Для погрузки сахарной свеклы из временных хранилищ используются погрузчики непрерывного действия. Большинство погрузчиков, как зарубежных, так и отечественных, совмещают в себе про-

цессы погрузки, доочистки и транспортировки груза. Следствием этого, является высокая энергоемкость, большая часть которой приходится на питатель. Это связано с тем, что недостаточно исследованы процессы захвата, транспортирования и взаимодействия рабочих органов питателя с грузом.

Предлагаемая работа направлена на снижение энергоемкости погрузчика за счет определения оптимальных параметров питателя.

**Цель работы:** снижение энергоемкости технологического процесса погрузки сахарной свеклы путем разработки кулачково-планчатого питателя к погрузчику непрерывного действия.

**Задачи исследования.** В соответствии с поставленной целью были сформулированы задачи:

- на основе обзора конструкций существующих свеклопогрузчиков и анализа их энергоемкости, разработать классификацию их питателей и обосновать перспективную конструктивно-технологическую схему кулачково-планчатого питателя;
- исследовать теоретически процесс взаимодействия кулачково-планчатого питателя с кагатом сахарной свеклы, установить кинематические и силовые зависимости, получить аналитические выражения производительности, мощности на привод и энергоемкости;
- экспериментальными исследованиями получить уравнения регрессии и графические зависимости критериев оптимизации от режимных и конструктивных параметров кулачково-планчатого питателя;
- провести производственные испытания погрузчика сахарной свеклы с кулачково-планчатым питателем и дать технико-экономическую оценку его использования.

**Объект исследований** — технологический процесс погрузки сахарной свеклы погрузчиком непрерывного действия с кулачково-планчатым питателем.

**Предмет исследований** — закономерности изменения энергоемкости процесса погрузки сахарной свеклы погрузчиком непрерывного действия при различных параметрах кулачково-планчатого питателя.

**Научная новизна.** Предложена новая конструктивно-технологическая схема кулачково-планчатого питателя. Получена математическая модель процесса взаимодействия рабочих органов разработанного питателя с сахарной свеклой. Теоретическими и экспериментальными зависимостями производительности и потребляемой мощности кулачково-планчатого питателя, обоснованы основные режимные и конструктивные параметры питателя, обеспечивающие наибольшую производительность при минимальной энергоемкости.

**Теоретическая и практическая значимость работы.** Результаты теоретических исследований являются основой для совершенствования конструкций рабочих органов питателей погрузчиков непрерывного действия, с учетом наименее энергоемких способов перемещения груза.

Разработан питатель к погрузчику корнеклубнеплодов непрерывного действия (патент на изобретение РФ №2513549), обоснованы его конструктивнорежимные параметры.

Производственные испытания опытного образца в КФХ «Агрос Красное знамя» и КФХ «ИП Н.А. Федюнин» Ртищевского района Саратовской области, показали, что производительность погрузчика с разработанным питателем достигает 55 кг/с, а энергоемкость составляет 479 Дж/кг.

Полученные результаты могут быть использованы конструкторскими и проектными организациями при разработке новых погрузчиков непрерывного действия для погрузки корнеплодов.

Методология и методы исследования. Методологическую основу исследований составили методы математической статистики, системного анализа и классической механики. Экспериментальные исследования проводились в лабораторных и производственных условиях на основе общепринятых методик с использованием измерительной аппаратуры, которые позволили обеспечить управляемость эксперимента и определить рациональные параметры процесса погрузки сахарной свеклы. Обработка результатов экспериментов выполнялась на ПЭВМ с использованием стандартных программ Microsoft Office.

## Положения выносимые на защиту:

- конструктивно-технологическая схема кулачково-планчатого питателя;
- аналитические зависимости производительности, мощности затрачиваемой на привод и энергоемкости от конструктивных и режимных параметров кулачково-планчатого питателя;
- регрессионные модели, описывающие изменение энергоемкости от конструктивных и режимных параметров кулачково-планчатого питателя.

Степень достоверности и апробации результатов. Достоверность научных положений и выводов подтверждается результатами экспериментальных исследований, выполненных в условиях, максимально приближенных к эксплуатационным, их достаточной сходимостью с теоретическими исследованиями. Использованием современной контрольно-измерительной и вычислительной техники. Основные положения диссертации доложены, обсуждены и одобрены на научных и научно-практических конференциях ФГБОУ ВПО «Саратовский ГАУ» (Саратов, 2011–2014), II Международной научно-технической конференции «Достижения науки — агропромышленному производству» (Челябинск, 2012), 6-й Всероссийской научно-практической конференции (Саратов, 2012).

По результатам исследований опубликовано 7 печатных работ, в т.ч. 5 в рецензируемых научных изданиях; 1 патент на изобретение РФ. Общий объем публикаций — 1,96 п.л., из которых 0,87 п.л. принадлежат лично соискателю.

Диссертация состоит из введения, пяти глав, заключения, списка использованной литературы и приложений. Общий объем 168 страниц машинописного текста, который включает в себя основной текст и приложений. Основной текст изложен на 144 страницах, содержит 16 таблиц и 72 рисунка. Список использованной литературы включает 83 наименования.

# СОДЕРЖАНИЕ РАБОТЫ

**Во введении** обоснована актуальность темы и изложены основные научные положения, выносимые на защиту.

**В первой главе** «Состояние вопроса. Цель и задачи исследований» пред-

ставлен обзор конструктивно-технологических схем погрузчиков сахарной свеклы по основным техническим характеристикам и проведен анализ их энергоемкости. Это позволило сделать вывод о том, что большинство погрузчиков, совмещают в себе процессы захвата, транспортировки и доочистки груза. Энергоемкость процесса погрузки рассмотренных погрузчиков непрерывного действия составляет 500 Дж/кг и выше. Высокая энергоемкость обусловлена значительными затратами мощности на привод рабочих органов (27,9 кВт – 29 кВт), что сказывается на себестоимости продукции. Составлена классификация питателей погрузчиков сахарной свеклы.

Рассмотрены физико-механические свойства свёклы и методики определения травмируемости корнеплодов различными рабочими органами свеклоуборочной техники. Исследованиями взаимодействия рабочих органов с корнеплодами при машинной уборке и при прохождении через различные рабочие органы занимались: А.И. Бжезовская, В. Васин, Н.И. Верещагин, И.Н. Горячкина, Н.А. Гречишкин, А.В. Диколенко, М.Н. Ерохин, Н.Н. Колчин, М.Ю. Костенко, Г.Д. Петров, А.Н. Шапошников и др.

Несмотря на имеющиеся исследования, отсутствуют рекомендации по режимным и конструктивным параметрам питателей погрузчиков непрерывного действия обеспечивающих высокую производительность и низкую энергоемкость, а также отсутствуют исследования связанные с совмещением функций захвата и транспортировки сахарной свеклы при погрузке из кагата.

**<u>Во второй главе</u>** «Теоретические исследования и основы расчета рабочего процесса кулачково-планчатого питателя» приведены предлагаемая конструктивно-технологическая схема кулачково-планчатого питателя, теоретический анализ рабочего процесса и обоснование основных параметров оптимизации.

Питатель (рисунок 1) состоит из рамы 1 с опорными колесами 2, вала 3 с установленными на нем кулачками 4, цепного транспортера с планками 5 выполненные в виде прутков круглого сечения, шнеков 6 и 7, обеспечивающие движение свеклы к центру питателя. Привод рабочих органов осуществляется через вал 11, редуктор 10 и цепные передачи 8 и 9.

При работе (рисунок 2) погрузчик с кулачково-планчатым питателем движется фронтально в направлении кагата сахарной свеклы. Вал с кулачками захватывает сахарную свеклу и подает её на цепной транспортер с планками, который переносит груз к другим рабочим органам погрузчика.

Кинематическое исследование позволило установить законы движения рабочих органов питателя и получить исходные данные для определения производительности, потребляемой мощности и энергоемкости.

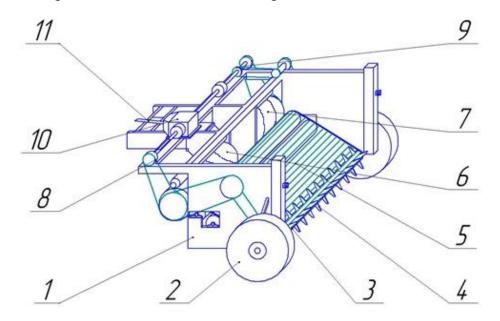


Рисунок 1 – Конструктивно технологическая схема кулачково-планчатого питателя 1 – рама; 2 – опорные колеса; 3 – вал; 4 – кулачки; 5 – цепной транспортер с планками; 6 и 7 – шнеки; 8 и 9 – цепные передачи; 10 – редуктор; 11 – вал

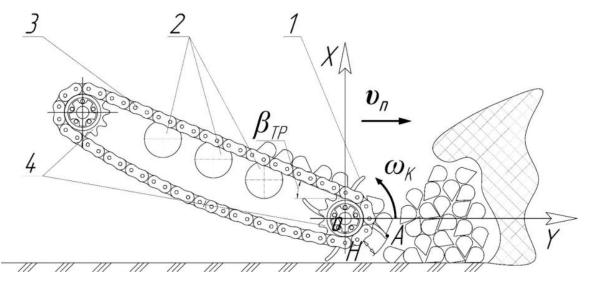


Рисунок 2 — Схема к кинематическому исследованию кулачково-планчатого питателя 1 — кулачки вала; 2 — поддерживающие ролики; 3 — цепной транспортер с планками; 4 — звездочки цепного транспортера

Если рассматривать систему в плоскости xoy, то точка A, отмеченная на поверхности кулачка, будет совершать вращательное движение вокруг оси питателя. Параметрические уравнения движения точки A в координатной форме при перемещении погрузчика и вращении вала будут иметь вид

где  $D_{\rm K}$  — диаметр вала с кулачками, м;  $\varphi$  — угол поворота кулачка, град;  $\varphi_0$  — начальный угол поворота кулачка, град; t — время перемещения точки A на угол  $\varphi$ , с;  $v_n$  — скорость погрузчика, м/с;  $\omega_{\rm K}$  — угловая скорость вала с кулачками, рад/с.

Для исследования процесса взаимодействия питателя с массой корнеплодов на участке забора, необходимо было определить объем, захватываемый и перемещаемый валом с кулачками, который зависит от длины траектории движения кулачка в массиве сахарной свеклы

$$V_{\kappa} = lS_{\Pi}B = l\vartheta_{\Pi}tB, \tag{2}$$

где l — длина траектории кулачка, м;  $S_{\Pi}$  — расстояние пройденное погрузчиком, м; B — ширина захвата питателя, м.

Длина траектории движения кулачка определится по выражению

$$l = \int_{t_1}^{t_2} \sqrt{(x_t')^2 + (y_t')^2} dt, \tag{3}$$

где  $t_1$  и  $t_2$  — соответственно время контакта кулачка с массивом корнеплодов и разгрузки кулачка, с.

Подставив в выражение(3) параметрическое уравнение для y и значение производной от x, получим

$$l = \frac{2(v_{\Pi} + r_k \omega_k)}{\omega_k} k_{\vartheta} - \frac{4v_{\Pi} r_k \omega_k}{v_{\Pi} + r_k \omega_k} [-\cos(\varphi_0 + \omega_k t_2) + \cos(\varphi_0 + \omega_k t_1)], \tag{4}$$

где  $r_k$  — радиус вала с кулачками, м;  $k_{\scriptscriptstyle 9}$  — параметр, зависящий от соотношения угловой и поступательной скоростей, определяемый при решении параметрических уравнений.

Выражение(2) в исходном виде можно использовать при высоте кагата  $H \le 1,5...2,0D_{\rm K}$ , т.к. груз, поступающий от кулачков, в том же объеме, будет захватываться транспортером. Учитывая то, что угловая скорость вала с кулачками  $\omega_{\rm K}$ 

равна угловой скорости звездочки привода транспортера  $\omega_{3B}$ , получим

$$Q_{\kappa} = Q_{\mathrm{TD}} = Q_{\mathrm{\Pi U T}},\tag{5}$$

где  $Q_{\rm тp},\,Q_{\rm пит}$  — производительность отгрузочного транспортера и питателя, кг/с.

При работе с кагатом корнеплодов на работу машины существенно влияет осыпание кагата. Выбирая сахарную свеклу (рисунок 3) из основания кагата высотой H с углом естественного откоса  $\varphi_{\rm eo}$ , по мере удаления корнеплодов из слоя, в кагате образуется откос предельного равновесия с углом  $\varphi_{\rm пр.р.}$ . Этот откос неустойчив, и при дальнейшей работе машины часть его отделяется от кагата и осыпается, располагаясь по линии с углом  $\varphi_{\rm oc} < \varphi_{\rm e.o.}$ 

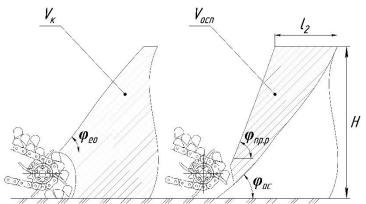


Рисунок 3 — Возникновение откосов в кагате клубней сахарной свеклы

 $V_{
m ocn}$  - осыпаемый объем корнеплодов, м $^3$ ; $l_2$  - ход питателя до осыпания, м

В этом случае к объему, поступающему на транспортер от вала с кулачками  $V_{\rm K}$  добавляется объем осыпавшегося материала  $V_{\rm ocn}$ .

Работа погрузчика с предлагаемым питателем будет носить циклический характер, и включать два этапа. На первом этапе погрузчик движется фронтально, на пи-

татель поступает материал объемом  $V_{\rm K}$ , до образования откоса предельного равновесия  $\varphi_{\rm пр.р.}$  Далее питатель внедряется в откос и происходит его осыпание, машина останавливается и выбирает осыпавшиеся корнеплоды. Объем осыпавшегося материала  $V_{\rm ocn}$ , с учетом угла естественного откоса в движении  $\varphi_{\rm Д}$  вычисляется

$$V_{\text{осп}} = \frac{\pi H}{12} \left[ H^2 ct g^2 \varphi_{\perp} + H ct g \varphi_{\perp} \left( 1 + l_2 + 1.5B \right) + 2B l_2 \right]. \tag{6}$$

Производительность питателя составит

$$Q_{\text{пит}} = \frac{(V_{\text{K}} + V_{\text{обр}})\rho}{t},\tag{7}$$

где  $\rho$  – плотность груза, кг/м<sup>3</sup>.

Производительность зависит от количества материала, который осыпается на транспортер, определяется углами предельного равновесия и естественного от-

коса в движении.

Объем корнеплодов поступающий от вала с кулачками далее транспортируется отгрузочным цепным транспортером. Основными параметрами транспортера являются: ширина полотна  $B_{\rm Tp}$ , скорость движения цепи  $v_{\rm Tp}$ , длина  $L_{\rm Tp}$ .

Производительность транспортера  $Q_{\rm TP}$  (кг/с) определим по известному выражению

$$Q_{\rm Tp} = A_{\rm Tp} \vartheta_{\rm Tp} \rho K_{\beta} K_{\Pi}, \tag{8}$$

где  $A_{\rm Tp}$  – площадь поперечного сечения слоя сахарной свеклы, м²;  $K_{\beta}$ =1...0,75 – коэффициент, учитывающий осыпание материала при угле наклона транспортера от 0 до 20 градусов;  $K_{\Pi}$  – коэффициент производительности.

Отличительной особенностью кулачково-планчатого питателя является размещение вала с кулачками внутри цепного планчатого транспортера, с возможностью кулачков проходить между планками, тем самым без лишних воздействий на сахарную свеклу переносить её с одного рабочего органа на другой.

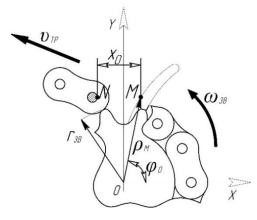


Рисунок 5 – Схема перемещения кулачка и планки

Для устранения защемления сахарной свеклы при разгрузке ее на транспортер, а также для исключения защемления компонентов вороха и наматывания растительности на вал, кулачки выполнены по профилю логарифмической спирали.

Для обеспечения работоспособности питателя определялось расстояние между планками позволяющее кулачкам проходить между ними.

Для этого было рассмотрено перемещение двух точек — M, принадлежащая поверхности кулачка и N, принадлежащая ленте конвейера (рисунок 5). Точка N совершает прямолинейное движение со скоростью  $\upsilon_{\rm Tp}$ . Точка M совершает криволинейное движение с постоянной угловой скоростью  $\omega_{\rm 3B}$  по окружности с радиусом логарифмической спирали  $\rho_{\rm M}$ 

$$\rho_{\rm M} = ae^{b\phi_0},\tag{9}$$

где a и b – действительные числа (a расстояние между витками логарифмической

спирали, а b – шаг витков).

Условие работы транспортера можно сформулировать в виде неравенства

$$ae^{b\varphi_0}\cos(\varphi_0 - \omega_{3B}t) < x_0 + \upsilon_{Tp}, \tag{10}$$

где  $x_0$  – расстояние между точками M и N вдоль оси x в начале движения.

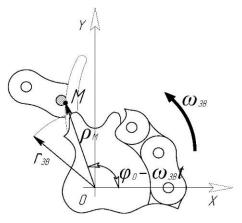


Рисунок 6 – Момент пересечения кулачком траектории движения планки

Встреча точек M и N при их совместном движении наиболее вероятна при пересечении точкой M траектории движения точки N (рисунок 6).

Тогда время  $t_{\rm B}$ , при котором наиболее вероятна встреча точек M и N будет равно

$$t_{\rm B} = \frac{1}{\omega_{\rm 3B}} \left( \varphi_0 - \arcsin \frac{r_{\rm 3B}}{\rho_{\rm M}} \right), \tag{11}$$

где  $r_{3B}$  – радиус звездочки цепного транспортера, м. Минимальное расстояние между двумя со-

седними планками, выполненных в виде прутков круглого сечения, определится

$$S > 2ae^{b\phi_0}\cos(\phi_0 - \omega_{3B}t_B) - r_{3B}\omega_{3B}t_B.$$
 (12)

Для свободного перемещения корнеплодов между кулачком и транспортером без травмирования, должно выполняться условие

$$\alpha \ge \varphi_{\rm c},$$
 (13)

где  $\phi_{\rm c}$  – максимальный угол защемления, для корнеплодов  $\phi_{\rm c}=40^{\rm o}.$ 

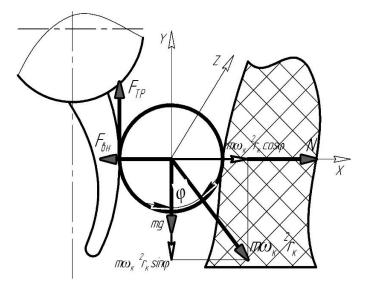


Рисунок 7 – Схема сил действующих на кулачек при захвате

При погрузке можно выделить процессы захвата корнеплодов кулачками, транспортирования в массиве и разгрузки на отгрузочный транспортер.

При захвате кулачками после начала движения (рисунок 7) на сахарную свеклу действуют сила тяжести mg, центробежная сила  $m\omega_{\rm K}^2 r_{\rm K}$ . Со стороны корне-

плодов в кагате будет иметь место сопротивление внедрению кулачка  $F_{\rm BH}.$ 

При захвате сахарной свеклы она будет стремиться скатиться с криволинейной поверхности, поэтому между кулачком и корнеплодом будет возникать сила трения качения  $F_{\rm Tp}$ . Угловая скорость, при которой сахарная свекла будет оставаться на поверхности кулачка без проскальзывания, определится по формуле

$$\omega_{\kappa} = \sqrt{\frac{\left(\frac{f[\tau]}{\rho l} + fg \sin\varphi - g \cos\varphi\right)}{r_{\kappa}}},\tag{14}$$

где  $[\tau]$  – удельное сопротивление внедрению, к $\Pi$ а.

Объединив процессы захвата, транспортирования корнеплодов в кагате и разгрузки на транспортер суммарное сопротивление движению будет складываться из силы тяжести mg, сопротивления внедрению питателя  $F_{\rm BH}$ , сопротивления сдвига корнеплодов  $F_{\rm CДB}$  и сил инерции  $F_{\rm M}$ .

Масса груза m выражается через объем, захватываемый валом с кулачками и плотность сахарной свеклы

$$mg = \rho V_{K}g. \tag{15}$$

Сопротивление внедрению кулачков в кагат зависит от их количества, геометрических параметров и расположения на валу, и определяется по формуле

$$F_{\rm BH} = \frac{\left(270 - \frac{\beta_{\rm TP}}{360}\right) Bkhb[\tau]}{b + b_1},\tag{16}$$

где  $\beta_{\rm Tp}$  — угол установки транспортера, град; b — толщина кулачка, м;  $b_1$  — расстояние между кулачками, м; k — количество рядов кулачков питателя, шт; h - высота кулачков, м.

Сопротивление сдвига порции груза

$$F_{\text{СДВ}} = \sigma B \left[ \frac{\left(\frac{2(\vartheta_{\Pi} + r_{K}\omega_{K})}{\omega_{K}}\right) k_{9} - \frac{4\vartheta_{\Pi}r_{K}\omega_{K}}{(\vartheta_{\Pi} + r_{K}\omega_{K})} \times \left[ -\cos(\varphi_{0} + \omega_{K}t_{2}) + \cos(\varphi_{0} + \omega_{K}t_{1}) \right],$$

$$(17)$$

где  $\sigma$  – удельное сопротивление сдвигу, кПа.

Усилие, необходимое для сообщения корнеплоду скорости, определяется из основного уравнения динамики, исходя из условия равенства импульса силы и

сообщаемого им количества движения

$$F_{\rm M} = m\omega_{\rm K}^2 r_{\rm K} = V_{\rm K} \rho \omega_{\rm K}^2 r_{\rm K}. \tag{18}$$

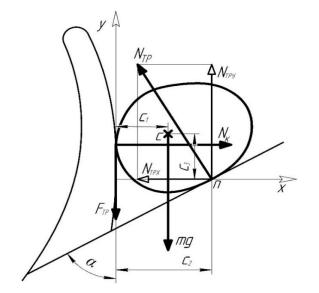


Рисунок 8 — Взаимодействие корнеплода с кулачком и полотном транспортера

При взаимодействии кулачка с полотном транспортера со стороны корнеплода будут действовать следующие силы (рисунок 8):  $F_{\rm Tp}$  — сила трения корнеплода о поверхность кулачка, H;  $N_{\rm Tp}$ ,  $N_{\rm K}$  — реакции поверхностей транспортера и кулачка соответственно, H.

Суммируя моменты относительно точки n и проекцию всех сил на оси

х и у, получим

$$N_{\rm K} = \frac{N_{\rm Tp}C_2 - mgC_1 sin\alpha}{C_2 cos\alpha + C_3 sin\alpha},\tag{19}$$

где  $\alpha$  — угол защемления корнеплода между кулачком и транспортером;  $C_1$  и  $C_3$  — расстояния от центра тяжести корнеплода до поверхности кулачка и до проекции реакции опоры по оси x, м;  $C_2$  — расстояние от точки контакта корнеплода с поверхностями кулачка и транспортера по оси x, м.

Окончательно, суммарное усилие захвата, перемещения и разгрузки корнеплодов, запишется

$$F_{\Sigma} = \rho V_{K}g + \frac{\left(270 - \frac{\beta_{Tp}}{360}\right)Bkhb[\tau]}{b+b_{1}} + \sigma B \left[ \left(\frac{2(\vartheta_{\Pi} + r_{K}\omega_{K})}{\omega_{K}}\right)k_{3} - \frac{4\vartheta_{\Pi}r_{K}\omega_{K}}{(\vartheta_{\Pi} + r_{K}\omega_{K})} \times \left[ -\cos(\varphi_{0} + \omega_{K}t_{2}) + \cos(\varphi_{0} + \omega_{K}t_{1}) \right] + V_{K}\rho\omega_{K}^{2}r_{K} + \frac{N_{Tp}C_{2} - mgC_{1}sin\alpha}{C_{2}cos\alpha + C_{3}sin\alpha}.$$

$$(20)$$

Суммарная мощность потребляемая кулачково-планчатым питателем

$$P = P_{K} + P_{Tp}, \tag{21}$$

где  $P_{\rm K}$  — мощность на привод вала с кулачками, Вт;  $P_{\rm Tp}$  — мощность потребляемая цепным транспортером с планками, Вт.

Мощность потребляемая валом с кулачками

$$P_{K} = \left(\rho V_{K} g + \frac{\left(270 - \frac{\beta_{Tp}}{360}\right) B k h b [\tau]}{b + b_{1}} + \sigma B \left[ \left(\frac{2(\vartheta_{\Pi} + r_{K} \omega_{K})}{\omega_{K}}\right) k_{9} - \frac{4\vartheta_{\Pi} r_{K} \omega_{K}}{(\vartheta_{\Pi} + r_{K} \omega_{K})} \times \left[ \times \left[-\cos(\varphi_{0} + \omega_{K} t_{2}) + \cos(\varphi_{0} + \omega_{K} t_{1})\right] + V_{K} \rho \omega_{K}^{2} r_{K} + \frac{N_{Tp} C_{2} - mg c_{1} sin\alpha}{C_{2} cos\alpha + C_{3} sin\alpha} \right) \times \sqrt{v_{\Pi}^{2} + (\pi n_{k} D_{k})^{2} + 2v_{\Pi} \pi n_{k} D_{k} \cos(\varphi - \beta_{Tp})}$$

$$(22)$$

где  $n_k$  – частота вращения вала с кулачками, с<sup>-1</sup>.

Мощность затрачиваемая на привод цепного транспортера с планками

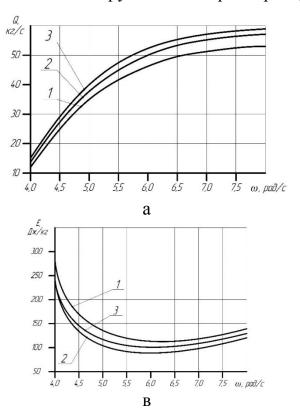
$$P_{\rm Tp} = F_{\rm T} v_{\rm Tp}, \tag{23}$$

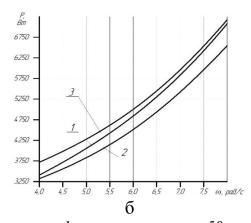
где  $F_{\rm T}$  — расчетное тяговое усилие (окружная сила) на ведущей звездочке, H;  $v_{\rm Tp}$  — скорость движения ветви транспортера, м/с.

Энергоемкость питателя корнеплодов определится по формуле

$$E = \frac{P_{\kappa} + P_{\rm Tp}}{Q_{\rm TMT}}. (24)$$

Расчетные формулы позволили получить зависимости производительности, потребляемой мощности и энергоемкости кулачково-планчатого питателя от режимных и конструктивных параметров (рисунок 9).





1 – высота кулачков 50 мм;

2 – высота кулачков 70 мм;

3 – высота кулачков 90 мм.

Рисунок 9 — Зависимости производительности Q (a), мощности на привод P (б) и энергоемкости E (в) кулачково-планчатого питателя от его угловой скорости  $\omega_{\kappa}$ 

Анализируя полученные зависимости видно, что энергоемкость питателя с высотой кулачков 50 мм наибольшая (рисунок 9в), так как при данной высоте кулачков происходит скапливание материала перед питателем, возрастает усилие внедрения в кагат и потребляемая мощность (рисунок 9б).

В третьей главе «Программа и методика экспериментальных исследований» разработана программа и методика экспериментальных исследований, которая включала в себя: исследование физико-механических свойств сахарной свеклы, проверку работоспособности и эффективности конструктивнотехнологической схемы кулачково-планчатого питателя, исследование влияния режимных и конструктивных параметров рабочих органов на критерии оптимизации, проверку достоверности теоретических положений и аналитических выражений, полученных во второй главе, экспериментальное определение оптимальных режимных и конструктивных параметров кулачково-планчатого питателя.

Лабораторные исследования проводили на экспериментальной установке (рисунок 10), позволяющей моделировать рабочий процесс и изменять в заданных пределах режимные и конструктивные параметры питателя.

Экспериментальная установка была оснащена регистрирующей и измерительной аппаратурой: тензодатчиками для измерения крутящего момента на валу питателя и усилия внедрения, датчиками частоты вращения приводных валов рабочих органов, усилителем УС-3-01 и осциллографом GOS 620FG. За критерии оптимизации были приняты крутящий момент на приводном валу T и усилие внедрения питателя  $F_H$ .

Экспериментальные исследования проводили на сорте сахарной свеклы «Сесвандархаве Манон» через три дня после уборки. При проведении лабораторно-полевых исследований руководствовались методиками изложенными в ГОСТ Р 52647 – 2006 «Свекла сахарная. Технические условия.», ГОСТ 20578-85. «Свекла сахарная. Термины и определения.» и ГОСТ Р 53036-2008. «Свекла сахарная. Методы испытаний.».

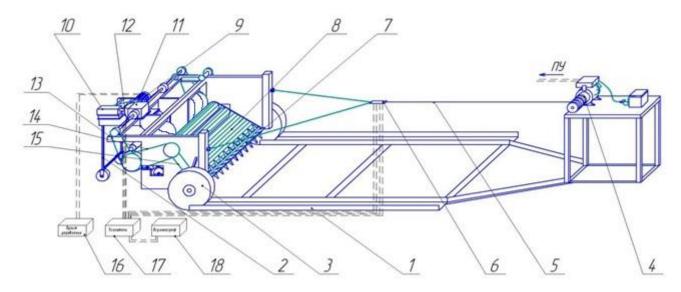


Рисунок 10 – Схема экспериментальной установки

1 — рама; 2 — тележка; 3 — опорные колеса; 4 — электрическая лебедка; 5 — тяговый канат; 6 — тензометрическое звено; 7 — вал с кулачками; 8 — цепной транспортер с планками; 9 — электрический двигатель постоянного тока; 10 — угловой редуктор; 11 — центральный редуктор; 12 — тензометрический вал; 13, 14, 15 — цепные передачи; 16 — пульт управления; 17 — усилитель; 18 — осциллограф

<u>В четвертой главе</u> «Результаты экспериментальных исследований» представлены результаты исследований физико-механических свойств сахарной свеклы, лабораторно-полевых исследований и производственных испытаний кулачково-планчатого питателя.

Установлено влияние режимных и конструктивных параметров на показатели работы кулачково-планчатого питателя. Получены уравнения регрессии и соответствующие им графические зависимости, описывающие изменения критериев оптимизации от высоты кулачков, угловой скорости вала с кулачками и поступательной скорости питателя.

Зависимость крутящего момента на приводном валу питателя от исследуемых факторов представлена уравнением

$$T = 4812,9 - 863,0\omega_{\kappa} - 13815,6v_{\pi} - 29,0H + 1326,0\omega_{\kappa}v_{\pi} + 2,2\omega_{\kappa}H + 46,0v_{\pi}H + 50,3\omega_{\kappa}^{2} + 32868,8v_{\pi}^{2} + 0,095H^{2}.$$
(25)

Для получения координат оптимума и изучения свойств поверхности отклика в окрестностях оптимума проводили каноническое преобразование полученной математической модели. Поверхность отклика исследовали с помощью двумерных сечений (рисунок 11). Анализ показывает, что величина крутящего момента на приводном валу питателя имеет минимальное значение T=741 Нм при следующих параметрах: высота кулачков H=50...70 мм, поступательная скорость v=0,03...0,18 м/с. Увеличение или уменьшение значений исследуемых факторов приводит к росту энергозатрат на рабочий процесс.

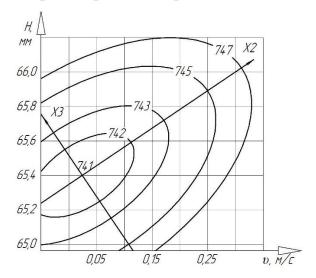


Рисунок 11 — Двумерное сечение поверхности отклика, характеризующее зависимость крутящего момента на валу питателя от поступательной скорости погрузчика и высоты кулачков

Рисунок 12 — Двумерное сечение поверхности отклика, характеризующее зависимость усилия внедрения питателя от высоты кулачков и угловой скорости вала с кулачками

В результате экспериментальных исследований получена зависимость усилия внедрения питателя от исследуемых факторов:

$$F_{\rm H} = 34654,6 - 9693,8\omega_{\rm K} + 16671,6v_{\rm \Pi} + 79,9H - 4292,0\omega_{\rm K}v - -11,6\omega_{\rm K}H - 107,0v_{\rm \Pi}H + 769,7\omega_{\rm K}^2 + 137462,0v_{\rm \Pi}^2 + 0,097H^2.$$
 (26)

Двумерное сечение поверхности отклика представлено на рисунке 12.

Оптимальные значения факторов, при которых критерии оптимизации имеют минимальное значение составят: угловая скорость вала с кулачками  $\omega_{\rm K}=6,3...7,1\,$  рад/с; поступательная скорость питателя  $\upsilon_{\rm H}=0,03...0,14\,$  м/с; высота кулачков  $H=65...67\,$  мм. Крутящий момент на приводном валу питателя при данных значениях составит  $T=741\,$  Нм, усилие внедрения питателя  $F_{\rm H}=4022\,$  Н.

Сходимость теоретических и экспериментальных зависимостей основных показателей работы кулачково-планчатого питателя при оптимальных режимных и конструктивных параметрах представлена на рисунке 13.

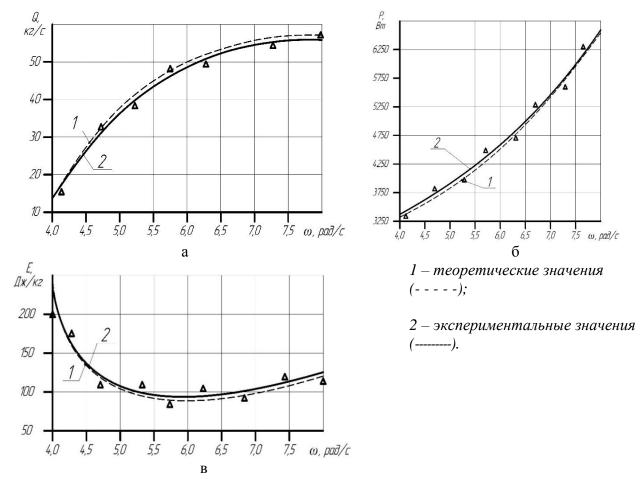


Рисунок 13 – Графики сходимости теоритических и экспериментальных зависимостей производительности Q (a), мощности P (б) и энергоемкости E (в) от угловой скорости  $\omega_{\kappa}$ 

Производственные испытания погрузчика с кулачково-планчатым питателем были проведены в КФХ «Агрос Красное знамя» и КФХ «ИП Н.А. Федюнин» Ртищевского района Саратовской области на площадке временного хранения сахарной свеклы. В результате энергоемкость предлагаемого кулачково-планчатого питателя, при оптимальных режимных и конструктивных параметрах составила 131 Дж/кг, а производительность 55-57 кг/с. Повреждаемость сахарной свеклы находилась в пределах допустимых и соответствовала агротехническим требованиям (ГОСТ Р 52647 – 2006).

<u>В пятой главе</u> «Технико-экономическое обоснование» приведен расчет экономической эффективности погрузчика непрерывного действия с кулачковопланчатым питателем в сравнении с серийным погрузчиком СПС-4,2.

Использование кулачково-планчатого питателя на погрузчике непрерывного действия позволяет уменьшить прямые затраты на 13,16% и получить годовой экономический эффект 83253,67 рублей.

### **ЗАКЛЮЧЕНИЕ**

- 1. На основании проведенного анализа литературных источников и научных работ, связанных с вопросами технологий производства сахарной свеклы, установлено, что энергоемкость существующих свеклопогрузчиков при погрузке сахарной свеклы из кагатов составляет 500 Дж/кг и выше. Разработана классификация питателей свеклопогрузчиков непрерывного действия. Предложена новая конструктивно-технологическая схема кулачково-планчатого питателя (патент на изобретение № 2513549), обеспечивающая объединение функций захвата клубней из кагата и последующее их транспортирование на тяговом органе, что позволяет снизить энергоемкость процесса.
- 2. Теоретические исследования рабочего процесса позволили выявить кинематические и силовые зависимости, на основании которых получены аналитические выражения производительности, мощности на привод и энергоемкости кулачково-планчатого питателя, учитывающие конструктивные и режимные параметры питателя и физико-механические свойства груза.
- 3. По результатам экспериментальных исследований получены регрессионные модели и соответствующие им графические зависимости, описывающие изменение критериев оптимизации в зависимости от конструктивных и режимных параметров кулачково-планчатого питателя. Зависимости носят квадратичный характер по исследуемым параметрам. Экспериментальные исследования позволили установить оптимальные значения параметров, соответствующие минимальным величинам крутящего момента  $T=741\ Hm$  и усилия внедрения  $Fn=4022\ H$ : высота кулачков 65...67 мм, поступательная скорость  $0,03...0,14\ m/c$  и угловая скорость вала с кулачками  $6,3...7,1\ pag/c$ .
- 4. Производственные испытания позволили установить эффективность погрузчика непрерывного действия с кулачково-планчатым питателем при работе с кагатами сахарной свеклы, при этом производительность питателя составила 55 кг/с, энергоемкость 131 Дж/кг, энергоемкость погрузчика в целом 479 Дж/кг. Внедрение предлагаемого погрузчика с разработанным питателем по сравнения с погрузчиком СПС-4,2 позволяет снизить прямые затраты на 13,16% и получить

годовой экономический эффект 83253,67 руб., срок окупаемости – 2,11 года.

**Рекомендации.** Применение разработанного питателя к погрузчику непрерывного действия позволит понизить затраты при погрузке сахарной свеклы.

Полученные результаты могут быть использованы конструкторскими и проектными организациями при разработке новых погрузчиков непрерывного действия для погрузки корнеплодов, в учебном процессе — студентами, аспирантами и научными сотрудниками.

**Перспектива дальнейшей разработки темы:** дальнейшее исследование технологического процесса погрузки сахарной свеклы с целью снижения энергоемкости.

# СПИСОК РАБОТ, ОПУБЛИКОВАННЫХ ПО ТЕМЕ ДИССЕРТАЦИИ

Публикации в изданиях, рекомендованных ВАК Минобрнауки РФ

- 1. Дмитриев, Р.С. Роторно-планчатый питатель к погрузчику / Р.Р. Хакимзянов, Р.С. Дмитриев, В.С. Тюкалин // Сельский механизатор. 2014. №7. С. 38-40.
- 2. Дмитриев, Р.С. Результаты экспериментальных исследований кулачкового планчатого питателя к погрузчику непрерывного действия / Р.Р. Хакимзянов, Р.С. Дмитриев, А.А. Леонтьев // Научное обозрение −2014. − №12. − С. 43-47.
- 3. Дмитриев, Р.С. Ресурсосберегающий фрезерно-барабанный питатель к погрузчику / Р.Р. Хакимзянов, В.С. Тюкалин, Р.С. Дмитриев // Сельский механизатор 2015. №1. С. 41-43.
- 4. Дмитриев, Р.С. Влияние параметров кулачкового планчатого питателя на усилие внедрения погрузчика / Р.Р. Хакимзянов, Р.С. Дмитриев // Аграрный научный журнал 2015. №8. С.60-62.
- 5. Дмитриев, Р.С. Теоретическое исследование параметров, определяющих производительность кулачково-планчатого питателя погрузчика непрерывного действия / Р.Р. Хакимзянов, Р.С. Дмитриев // Научное обозрение −2016. №9.

## Патент на изобретение

6. Патент №2513549 Российская Федерация, МПК А01D51/00 Питатель к погрузчику корнеклубнеплодов непрерывного действия / Хакимзянов Р.Р., Дмитриев Р.С.; № 2012146209/13; заявл. 29.10.2012; опубл. 20.04.2014, бюл. № 11.- 5 с.: ил.

## Публикации в других изданиях

- 7. Дмитриев, Р.С. Конструктивно-технологическая схема погрузчика свеклы / Р.Р. Хакимзянов, Р.С. Дмитриев // Аграрная наука в 21 веке: проблемы и перспективы: Сборник статей 6-й Всероссийской научно-практической конференции. Часть 2../Под ред. И.Л. Воротникова. Саратов: Издательство «КУБиК», 2012. 252 с.
- 8. Дмитриев, Р.С. Результаты исследований конструктивных и режимных параметров питателя к погрузчику непрерывного действия / Р.Р. Хакимзянов, А.А. Леонтьев, Р.С. Дмитриев // Материалы II международной научно-технической конференции «Достижения науки агропромышленному производству»/ под. ред. докт. техн. наук, проф. Н.С. Сергеева. Челябинск : ЧГАА, 2012. Ч. IV. 212 с. 154-159 с.